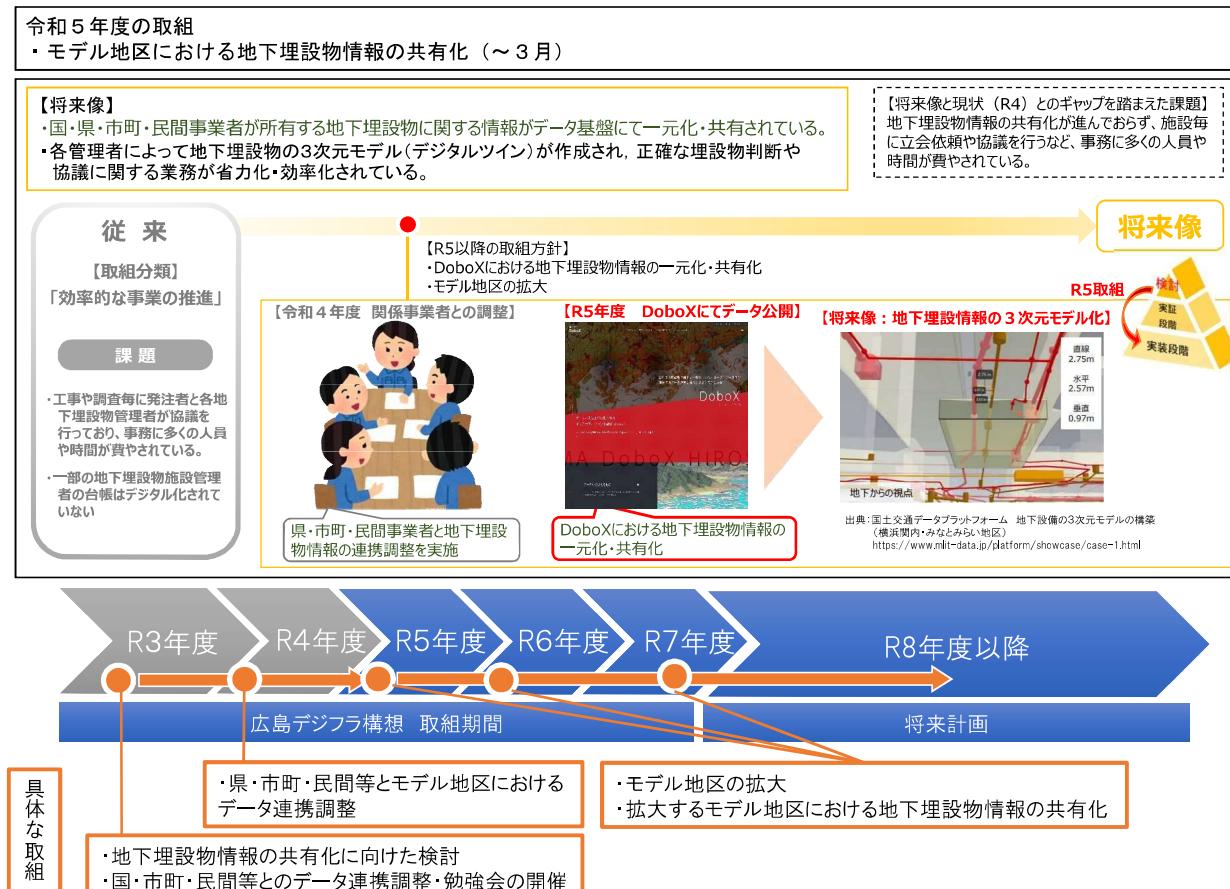
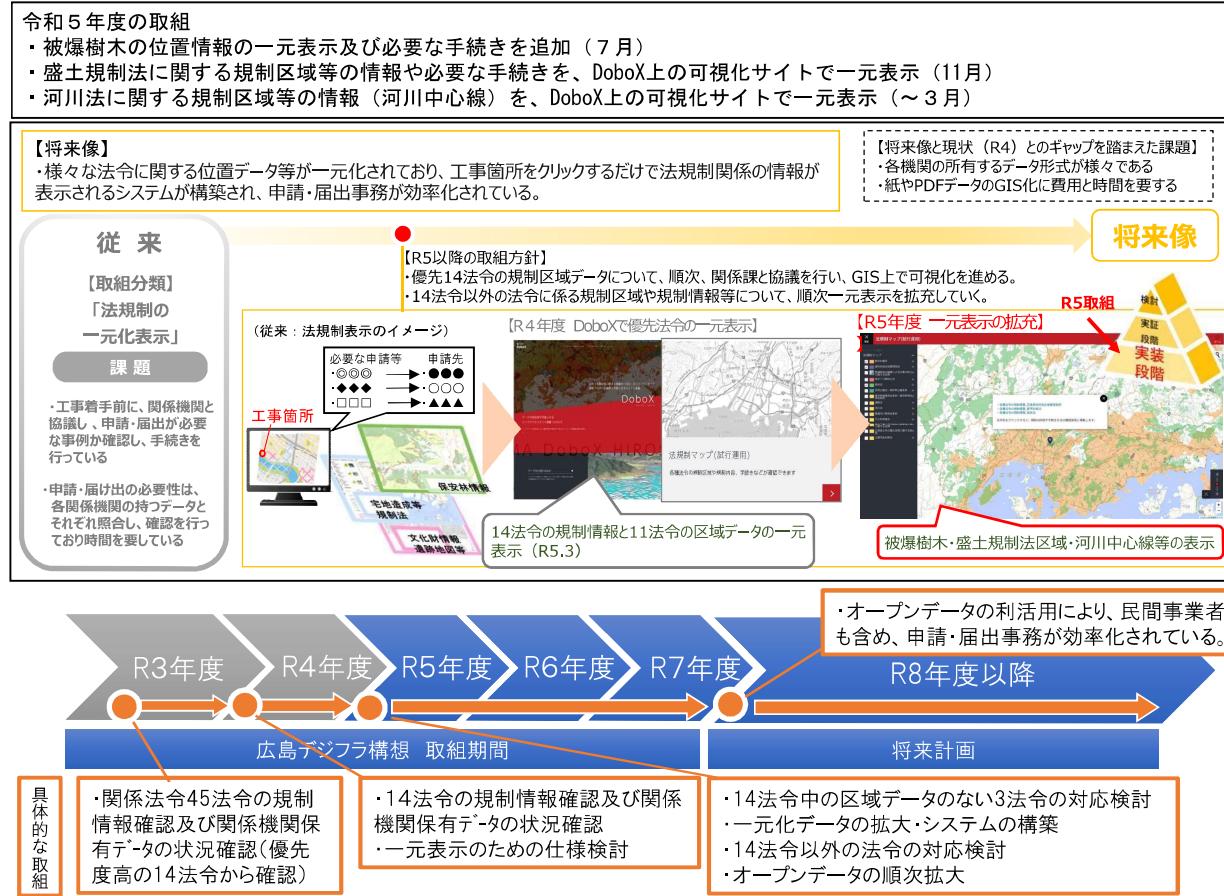


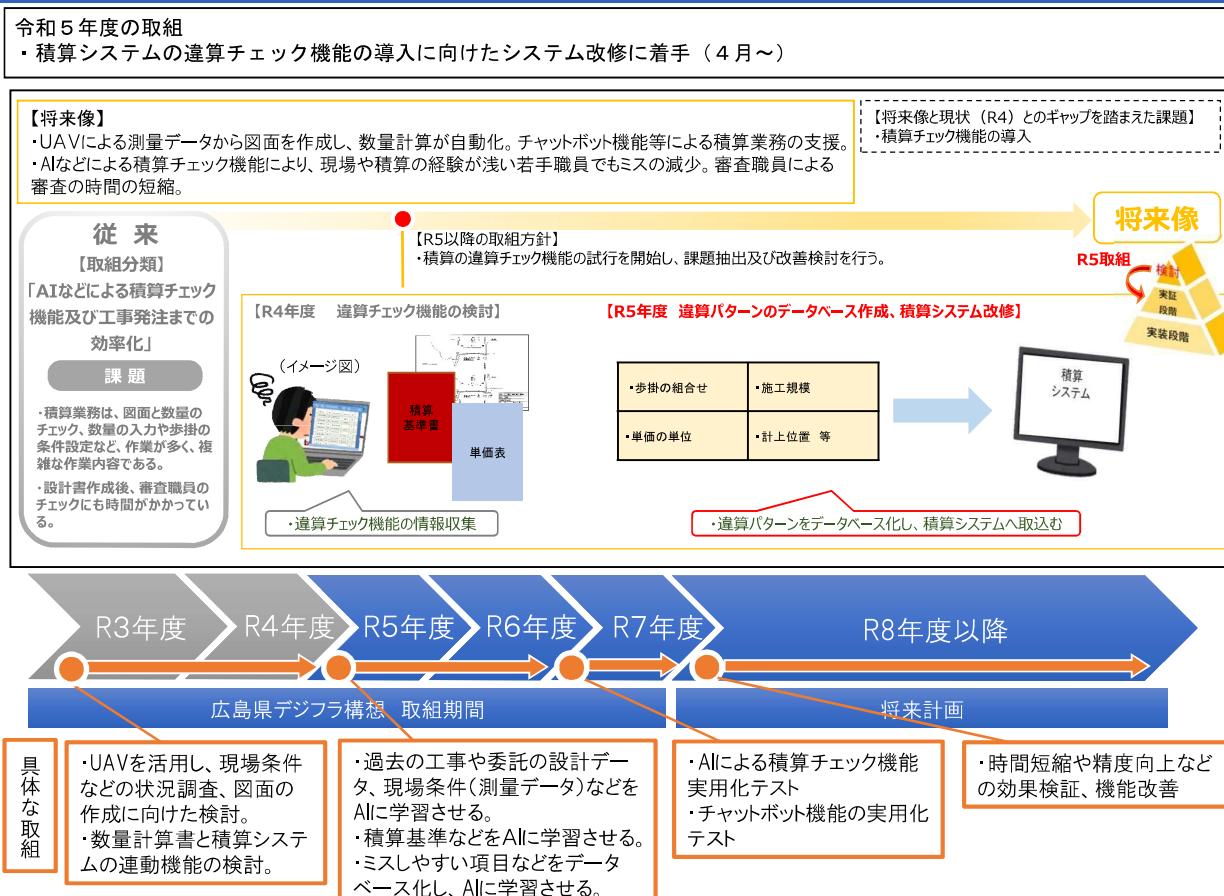
地下埋設物情報の共有化

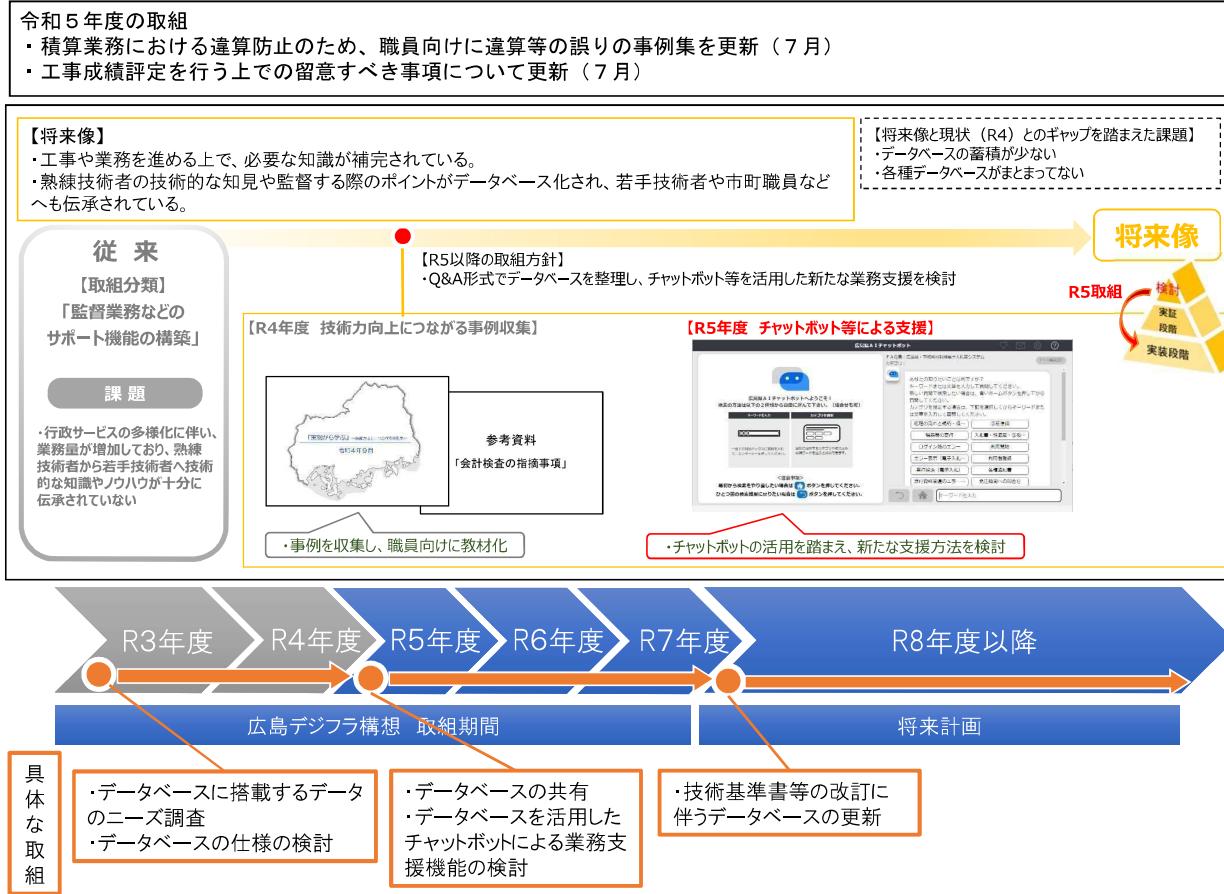
⑥-06





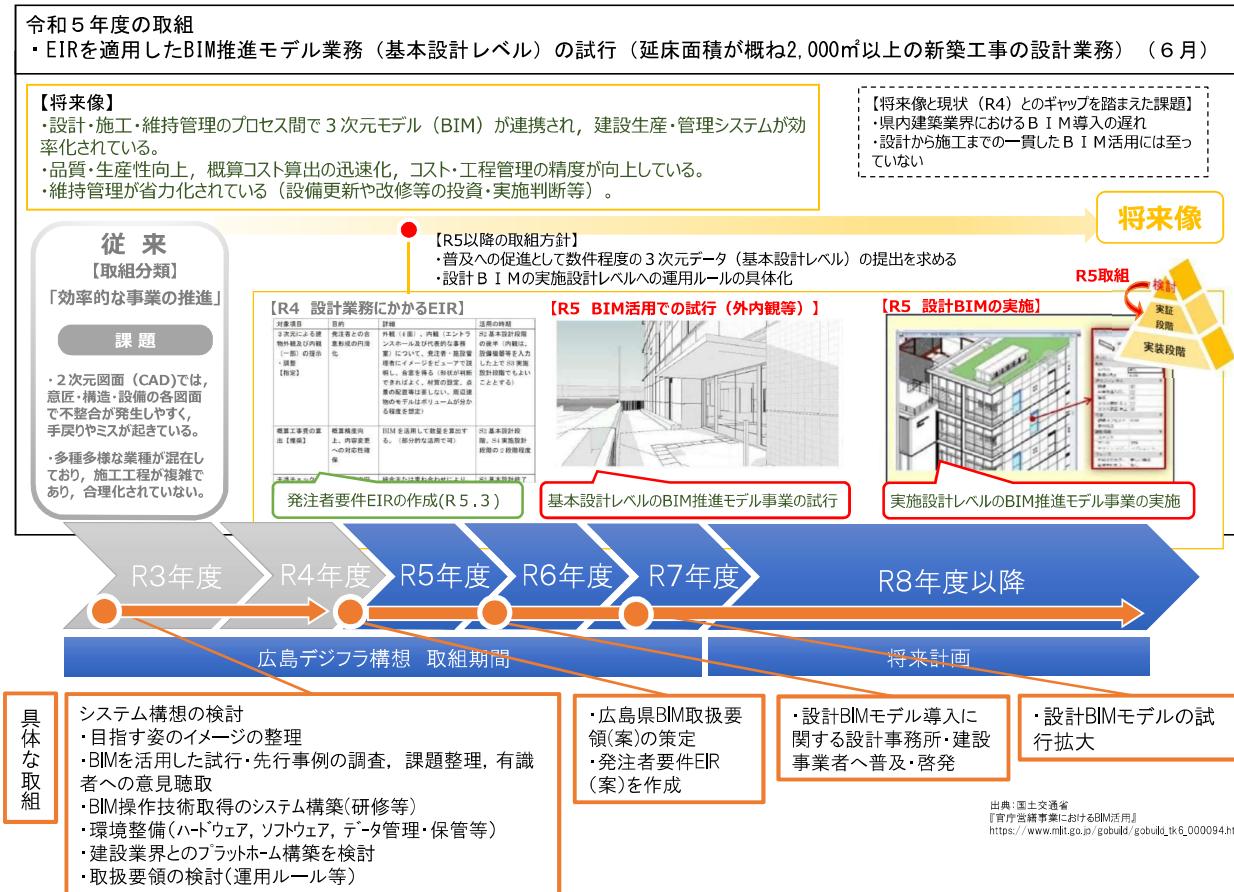
AIなどによる積算チェック機能及び工事発注までの作業効率化





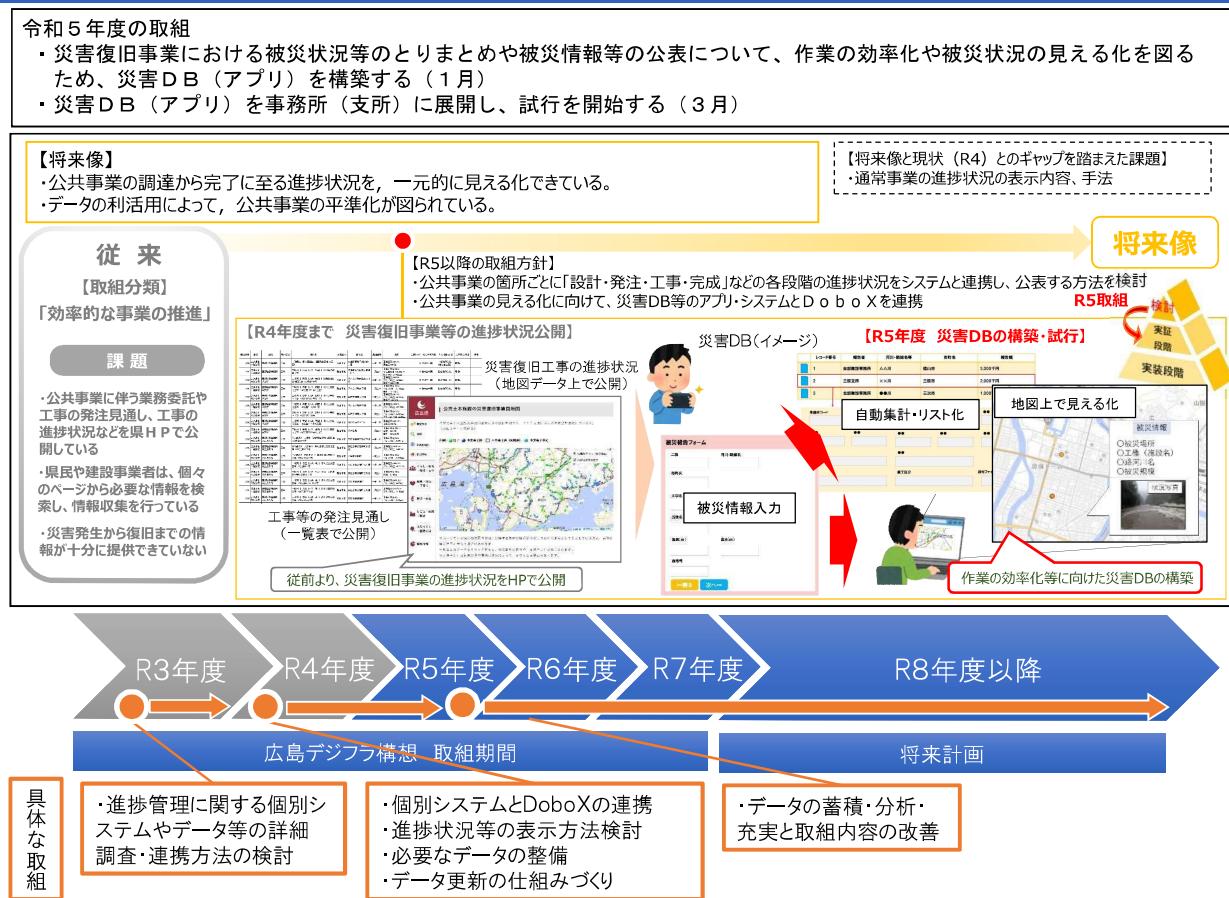
3次元設計(BIM)の試行実施拡大

⑥-11



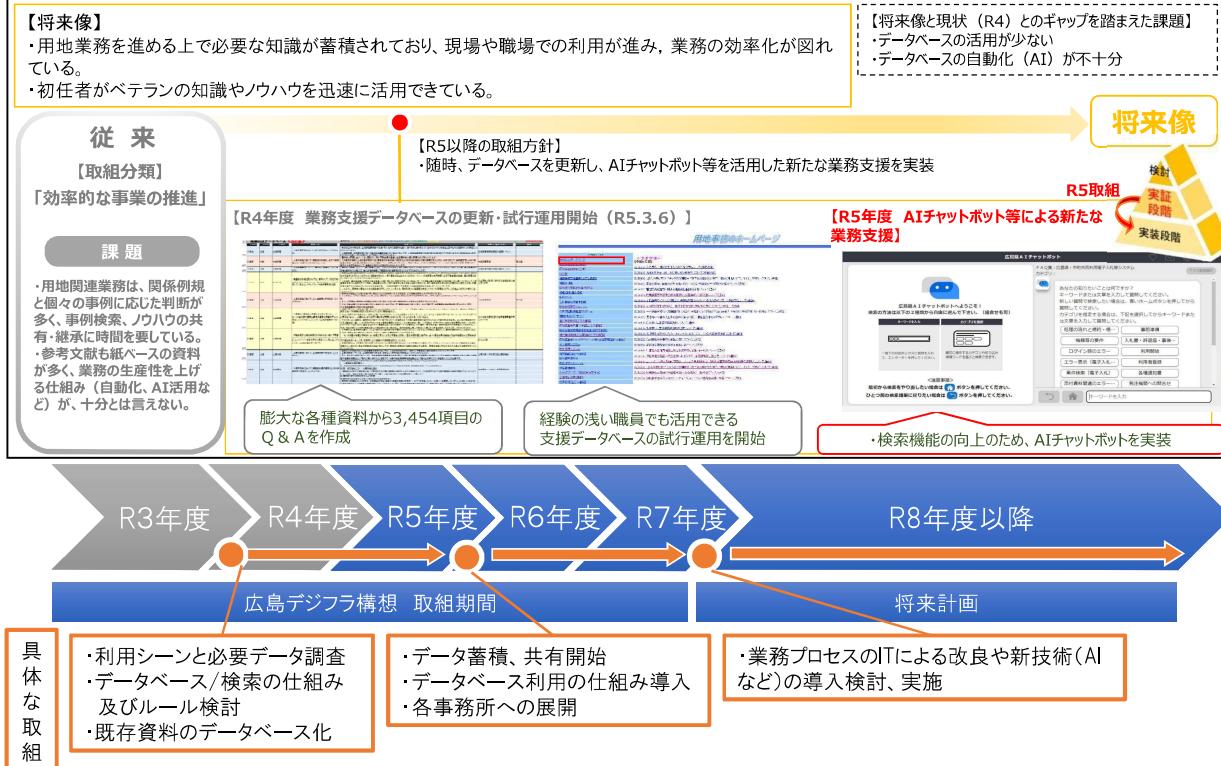
公共事業の進捗状況の見える化

⑥-12



令和5年度の取組

- ・関係例規等の改正に伴うデータベースの更新（8月、3月）
- ・部内研修（経験年数2～3年目）において、利用促進（9月）
- ・チャットボット等によるAI技術の活用を検討（9月～）



ドローン等を活用した施設点検の高度化・効率化

令和5年度の取組

- ・各施設点検において、新技術等を活用した点検を引き続き実施し、点検対象を拡大する（5月～）
- ・港湾・漁港施設において、維持管理計画書を改訂し、新技術活用を追記する（6月）
- ・職員の更なる意識醸成を図るため、新技術の活用事例を周知するとともに、職員向けの発表会を開催する（10月）



令和5年度の取組

- 直近の被災履歴を踏まえたフィールドの拡大（11月～）
- システム改修（異常検知の適切な閾値の設定等）の実施（11月～）

【将来像】

- 道路法面や構造物のより効果的・効率的な点検・整備がおこなわれている。
- 崩落等により予測される災害などを未然に防ぐことができ、道路利用者の安全が確保されている。

【将来像と現状（R4）とのギャップを踏まえた課題】

- AIの精度向上のため、大量の画像データが必要
- 実験段階にとどまっており、技術の利活用にいたっていない

従来

【取組分類】

「維持管理の高度化・効率化」

課題

- 道路法面や構造物の変状を、人の目により確認している
- 法面崩落や落石について、事前に予測し、対応することが困難なため、事後的な対応になることが多い

【R5以降の取組方針】

- AIの精度向上に必要な画像データを取得するため、フィールドを拡大
- 日常点検の高度化・効率化を図るため、技術を実装

【R4年度 道路巡視車両へのカメラ設置状況】



画像の差分解析による法面変状把握技術の構築(R4.10～)

【R5年度 AIによる堆積物検知状況】



将来像



R3年度

R4年度

R5年度

R6年度

R7年度

R8年度以降

広島デジタル構想 取組期間

将来計画

具体的な取組

- 法面画像データの最適な取得方法の検討
- 法面変状把握技術の構築を開始

- 異なる時点の画像データを差分解析することにより、法面の変状を把握する技術を構築
- GPSを活用した撮影箇所の自動選定により、データ容量の削減を実現

- フィールドを拡大し、AIの精度向上に必要な画像データを取得
- 本格運用に向けたシステム改修（異常検知の適切な閾値の設定等）を実施
- 日常点検の補助として、本格運用を開始

令和5年度の取組

- 豪雪地域において実装・運用を開始（11月～）
- 除雪ガイダンスシステムの実装（11月～）

【将来像】

- 経験の浅いオペレーターでも除雪作業へ従事できるようになり、除雪体制を将来にわたり維持できている。
- 円滑な除雪作業により、道路利用者の安全が確保されている。

【将来像と現状（R4）とのギャップを踏まえた課題】

- 3次元測量データの取得コストが高額
- アンテナへの落雪について改善が必要

従来

【取組分類】

「維持管理の高度化・効率化」

課題

- 熟練オペレータの高齢化に伴う、除雪従事者の若い手が不足。
- 経験の浅いオペレーターでも1人で除雪作業に従事でき、将来的に安定した除雪体制を確保する必要がある。

【R5以降の取組方針】

- 県内の一部地域において、実装・運用を開始し、継続的にモニタリングを実施
- アンテナへの落雪による電波不良について改善策の検討を実施

【R4年度 除雪作業車への除雪ガイダンスシステム設置状況】



除雪作業車へ除雪ガイダンスシステムを設置し、実装実験を実施(R4.10～R5.3)

【R5年度 除雪ガイダンスシステム】



将来像

R3年度

R4年度

R5年度

R6年度

R7年度

R8年度以降

広島デジタル構想 取組期間

将来計画

具体的な取組

- 3次元点群データの取得
- 除雪ガイダンス用地図作成
- 除雪ガイダンスシステムを構築
- 除雪支援技術の実証実験を実施

- 実証実験の結果を踏まえ範囲を拡大し、本格運用に向け、実装実験を実施
- 自己位置測位システムの精度向上
- 無雪期ビューワー機能の追加

- 一部地域の除雪機械へ支援技術を実装
- 本格運用を開始

令和5年度の取組

- ・県内全体で展開（11月～）
- ・システム構築（ポットホール予測機能、最適工法選定機能）の実施（11月～）

【将来像】

- ・画像解析やAIなどの技術を活用して点検の効率化・低廉化が図られている。
- ・路面陥没等を予測する技術により事故を未然に防ぐことで、道路利用者の安全が確保されている。

- 【将来像と現状（R4）とのギャップを踏まえた課題】
- ・道路陥没の発生を予測できない
- ・点検の実施が管理瑕疵低減に結び付いていない。

従来

【取組分類】

「維持管理の高度化・効率化」

課題

- ・週1回の道路巡視などによる日常点検や5年に1回の路面性状調査を実施している。

- ・管理する道路延長は約4,200kmと膨大であるため、従来の調査手法では時間も費用もかかる。

【R5以降の取組方針】

- ・道路陥没の発生を予測する機能、点検結果から自動で最適な補修工法を選定する機能を構築
- ・県内すべての道路巡視車両にドライブレコーダーを搭載し、路面性状を把握する技術を実装

【R4年度 道路巡視車両へのカメラ設置状況】



ドライブレコーダーで取得した画像をAI画像解析することで路面性状を把握する技術を構築（R4.10～）

【R5年度 AIによる画像解析結果】



R5取組

将来像



R3年度

R4年度

R5年度

R6年度

R7年度

R8年度以降

広島デジフラ構想 取組期間

将来計画

具体的な取組

- ・ドライブレコーダーで取得した画像をAIにより画像解析し路面性状を把握する技術を構築を開始
- ・道路陥没の発生を予測する方法を検討

- ・フィールドの拡大によりAIによる画像解析の精度を向上
- ・路面性状から自動で最適な補修工法を選定する方法を検討

- ・道路陥没の発生を予測する機能、点検結果から自動で最適な補修工法を選定する機能を構築
- ・全ての道路巡視車両にドライブレコーダーを搭載し、本格運用を開始

道路附属物へのセンサー設置等による変状把握

⑦-05

令和5年度の取組

- ・実証実験結果の検証（10月）
- ・今後の方向性整理（3月）

【将来像】

- ・AIなどの技術を活用して点検・診断の効率化・省力化が図られている。
- ・劣化予測技術の高度化により、最適な時期での修繕工事や事故の未然防止が図られている。

【将来像と現状（R4）とのギャップを踏まえた課題】

- ・センサーから得られるデータのみでは倒壊予測が難しい
- ・機器の調達価格の高騰、ライフサイクルコストの増

従来

【取組分類】

「維持管理の高度化・効率化」

課題

- ・膨大な施設数があり点検費用などの維持管理コストが増加
- ・道路照明の倒壊事故防止など安全面への懸念

【R5以降の取組方針】

- ・実証結果から腐食状況とデータの相関性等を検証
- ・専門家ヒアリングするなどにより、実験データの利活用や道路附属物の動態を把握する手法等を検討

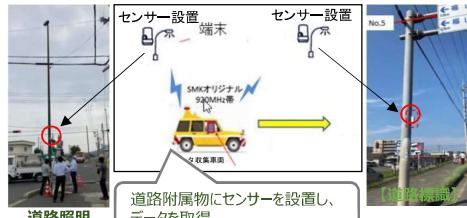
将来像

R5取組



実験結果を検証（腐食状況とデータの相関性等）

【令和4年度：実証実験状況】



【R5年度：実証実験結果の検証】

R3年度

R4年度

R5年度

R6年度

R7年度

R8年度以降

広島デジフラ構想 計画期間

将来計画

具体的な取組

- 【実証実験第一段階】
- ・センサーなどによる自己点検技術の開発
- ・道路照明での実証実験

- 【実証実験第二段階】
- ・道路照明の実証実験を規模を拡大して実施
- ・実験対象に道路標識を追加

- 【実用化に向けたシステム改修等】
- ・実証結果を踏まえ、本格運用する技術を決定
- ・本格運用に向けたシステム改修等

- 【本格運用の開始】
- ・既設附属物へセンサーなどを設置
- ・自己点検システムを本格運用

河川巡視・点検における変状箇所把握の効率化

⑦-06

令和5年度の取組

- ・河川巡視と同レベルで変状箇所を発見できるか検討するため、ドローンによる360°カメラ撮影調査範囲を拡大（沼田川、支川菅川）（3月～）

【将来像】

- ・UAV等により、河川を横断的・縦断的にレーザ測量や撮影を実施することで、点検に係る人的な負担が軽減されている。
- ・UAV等で取得した画像データを解析することで、施設等の経年変化を把握することができ、変状箇所が自動抽出されている。

- 【将来像と現状（R4）とのギャップを踏まえた課題】
- ・河川巡視と同レベルで変状箇所を発見できるか実証が不十分
 - ・AI解析により変状箇所を自動抽出できるか実証が不十分

従来

【取組分類】

「維持管理の高度化・効率化」

課題

- ・現場に赴き、目視点検を行っているが、管理用道路がない箇所や近づくことが困難な場所がある。
- ・河川管理延長が長いため、変状箇所の発見や状況把握に時間がかかっている。

- ・河川管理延長が長いため、変状箇所の発見や状況把握に時間がかかっている。

【R5以降の取組方針】

- ・過年度の目視点検結果とドローンでの点検結果を比較し、相違を確認する
- ・護岸変状のAI解析ができるか検討する

【AIによる解析結果】



堆積土状況等の把握

【ドローン（360°カメラ）による撮影】



360°カメラ画像のため、自由自在に閲覧可能

【R5年度 撮影調査範囲の拡大】

R5取組



昨年度実施した範囲は二次期比較可能

R3年度

広島デジフラ構想

取組期間

R8年度以降

具体的な取組

- ・モデル河川で、UAVの自動飛行を実施し、レーザ測量及びカメラ撮影による必要なデータ取得を現地試行
- ・UAV等による取得データと河川点検結果の検証
- ・RiMaDIS等とのデータ連携を検討

- ・一部の河川において UAV等による河川巡視・点検の実施（試行）
- ・上記について、維持管理計画へ反映

- ・UAV等による河川巡視・点検実施の対象河川の拡大

将来計画

- ・変状箇所の自動抽出機能のシステム開発・構築
- ・蓄積データのAI学習
- ・飛行ルートの設定
- ・変状箇所の自動抽出機能の試行運用
- ・他の公共土木施設への応用を検討

排水機場の排水ポンプの劣化予測システムの構築

⑦-07

令和5年度の取組

- ・排水機場主ポンプ振動データの蓄積及び精度の向上（7月～）

【将来像】

- ・専門技術者が減少する中でも、排水ポンプの状態を監視する機器から得られるデータと、劣化予測システムにより、適切な消耗品や部品などの交換時期が明確となることでコスト縮減が図られ、高度な維持管理がされている。

【将来像と現状（R4）とのギャップを踏まえた課題】

- ・劣化予測のためのデータの不足
- ・常設機器による排水ポンプのデータ収集ができていない

従来

【取組分類】

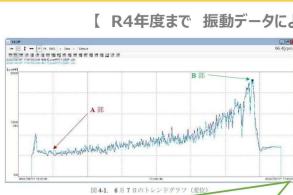
「維持管理の高度化・効率化」

課題

- ・専門技術者の減少
- ・設備の老朽化進行による維持管理費の増大

【R5以降の取組方針】

- ・排水ポンプ分解整備結果と振動データの照合及び劣化予測システムの構築に向けたデータの蓄積及び精度の向上
- ・振動センサーの常設による排水ポンプの常時状態監視の仕組みの導入



振動データの解析によりポンプ異常時の不具合箇所の特定が可能であることを確認した。（R5.3）

将来像

【R5年度 データ蓄積及び精度向上】

R5取組



劣化予測システムおよび状態監視の精度向上を目的とした排水ポンプ分解整備前の振動データのさらなる蓄積。（R5.7）

R3年度

R4年度

取組期間

R8年度以降

具体的な取組

- ・モデル排水機場の選定、状態を監視する機器の設置、データ収集・蓄積
- ・モデル排水機場における定期点検等の結果と機器による監視結果の整合性を検証

- ・対象排水機場の拡大
- ・モデル排水機場におけるデータと部品交換等の時期の相関性を整理
- ・劣化度などを検出するためのアルゴリズムの構築※

- ・更なるデータ蓄積による劣化度アルゴリズムの検証
- ・劣化予測システム構築・運用改善

※振動や温度変化などの蓄積したデータと、クリスやオイル、部品の交換時期の相関性を整理し、劣化を予測するためのアルゴリズムを構築する。

令和5年度の取組

- ・赤外線カメラ搭載ドローンやトレイルカメラを活用し、被害状況やイノシシ等の生態を把握（9月～）
- ・現地調査の結果を踏まえ、効果的に電気柵や忌避剤等を設置し、獣害被害の軽減を図る（11月～）

【将来像】

- ・IoTやドローン等を活用することにより、効果的な対策が可能となり、獣害による被害が軽減し、快適な公園利用がされている。

従来

【取組分類】

「維持管理の高度化・効率化」

課題

- ・公園内において、獣害による被害（広場の掘り返し等）が多発している。

- ・被害軽減の対策を講じているものの来園者の施設利用を阻害している。

【R5以降の取組方針】

- ・これまでの実証結果を踏まえ、より効果的な対策方法を確立する
- ・尾道市や地元獣友会と連携し、捕獲の協力体制を強化



【将来像と現状（R4）とのギャップを踏まえた課題】

- ・園路などの物理的に封鎖ができない箇所において対策が不十分な箇所がある

将来像



イノシシの侵入経路に重点的に忌避剤を配置

R3年度

R4年度

R5年度

R6年度

R7年度

R8年度以降

広島デジフラ構想 取組期間

将来計画

具体的な取組

- ・R2年度の実証実験結果を踏まえ、検証エリアを拡大し、実証内容のさらなる改善を進める

- ・IoTやドローン等を活用し、効果的な獣害対応の検討を実施

- ・本格的に運用開始

- ・県が管理する残り2公園についても技術を展開していく

令和5年度の取組

- ・ドローン等を活用した外壁劣化調査について、対象住宅を選定する（9月）
- ・ドローン等調査による劣化状況の評価項目・評価基準を決定し、点検仕様を改訂する（3月）

【将来像】

- ・ドローン技術を活用し、建物の劣化状況が高い精度で予測され、改修の必要性や優先度が判別されている。
- ・建物全体の3D化が図られ、現状の把握が早期に行われるとともに、劣化数量等も算出され設計・積算が効率化されている。

【将来像と現状（R4）とのギャップを踏まえた課題】

- ・特に高層住宅について、改修の必要性や優先度が判別できていない
- ・ドローン等調査によるデータ蓄積が不十分

従来

【取組分類】

「維持管理の高度化・効率化」

課題

- ・定期的な点検を実施しているが、目視や手の届く範囲での診査調査となっている。

- ・外壁上部や底部分等は、詳細に確認することが難しく、点検者によって評価結果にばらつきが生じている。

【R5以降の取組方針】

- ・改修の必要性や優先度が判別できるよう評価項目・評価基準を決定
- ・定期的なドローン等調査によるデータの蓄積



将来像



R3年度

R4年度

R5年度

R6年度

R7年度

R8年度以降

広島デジフラ構想 取組期間

将来計画

具体的な取組

- ・テスト調査（ドローン等を活用した外壁劣化調査）に係るフィールド提供
- ・テスト調査効果検証・課題抽出

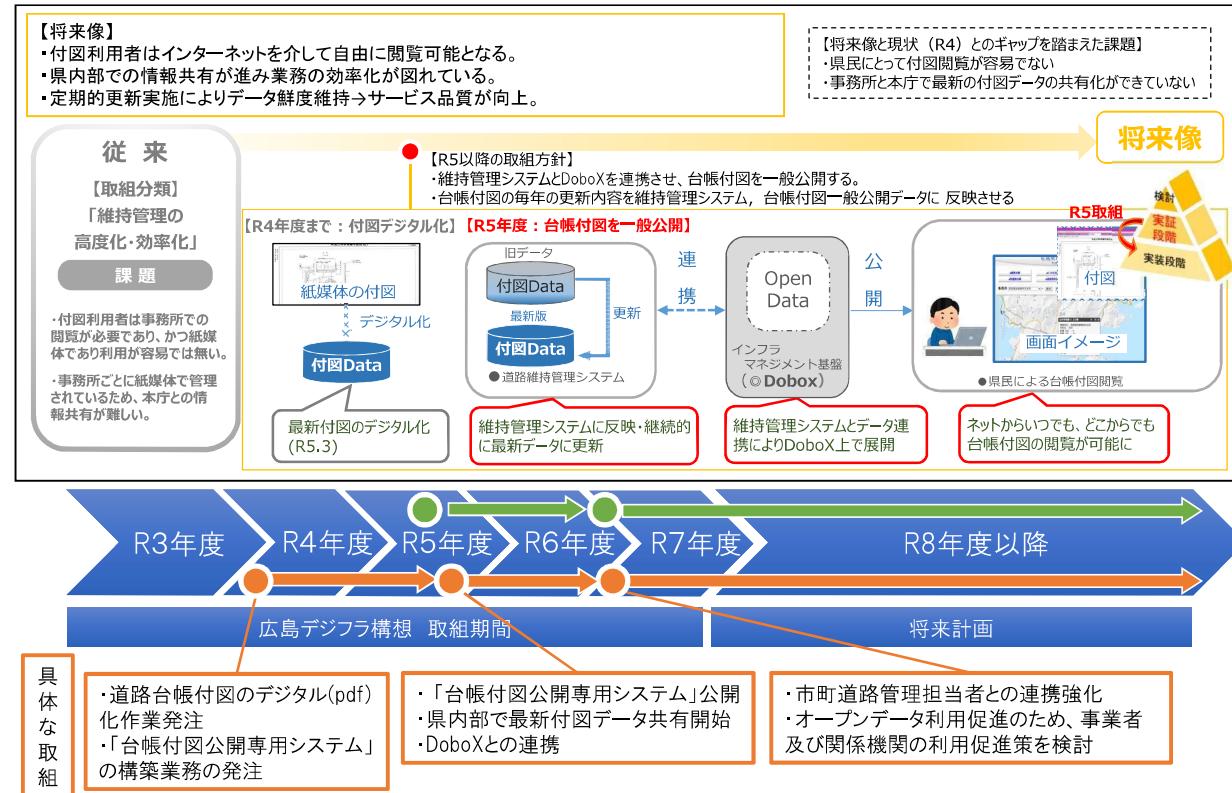
- ・点検仕様の改訂に向けた検証・検討

- ・点検仕様の改訂（ドローン等調査追加）

- ・外壁劣化調査（ドローン等を活用）によるデータ蓄積、優先順位判定時活用

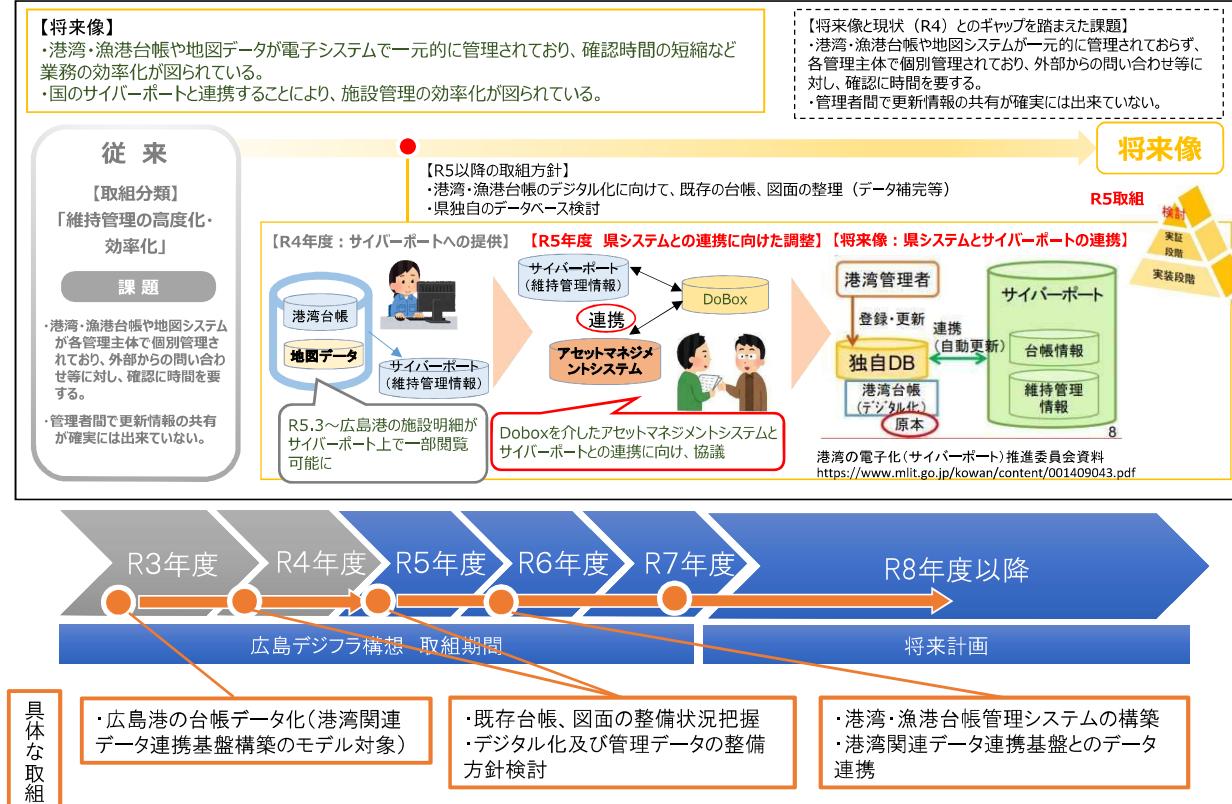
令和5年度の取組

- ・維持管理システムへ位置情報と連携した最新PDFデータの取込（11月～）
- ・維持管理システムとDoboXのシステムを連携し、DoboX上で付図データ一般公開（3月）



令和5年度の取組

- ・港湾・漁港台帳のデジタル化に向けて、既存の台帳、図面の整理（3月）

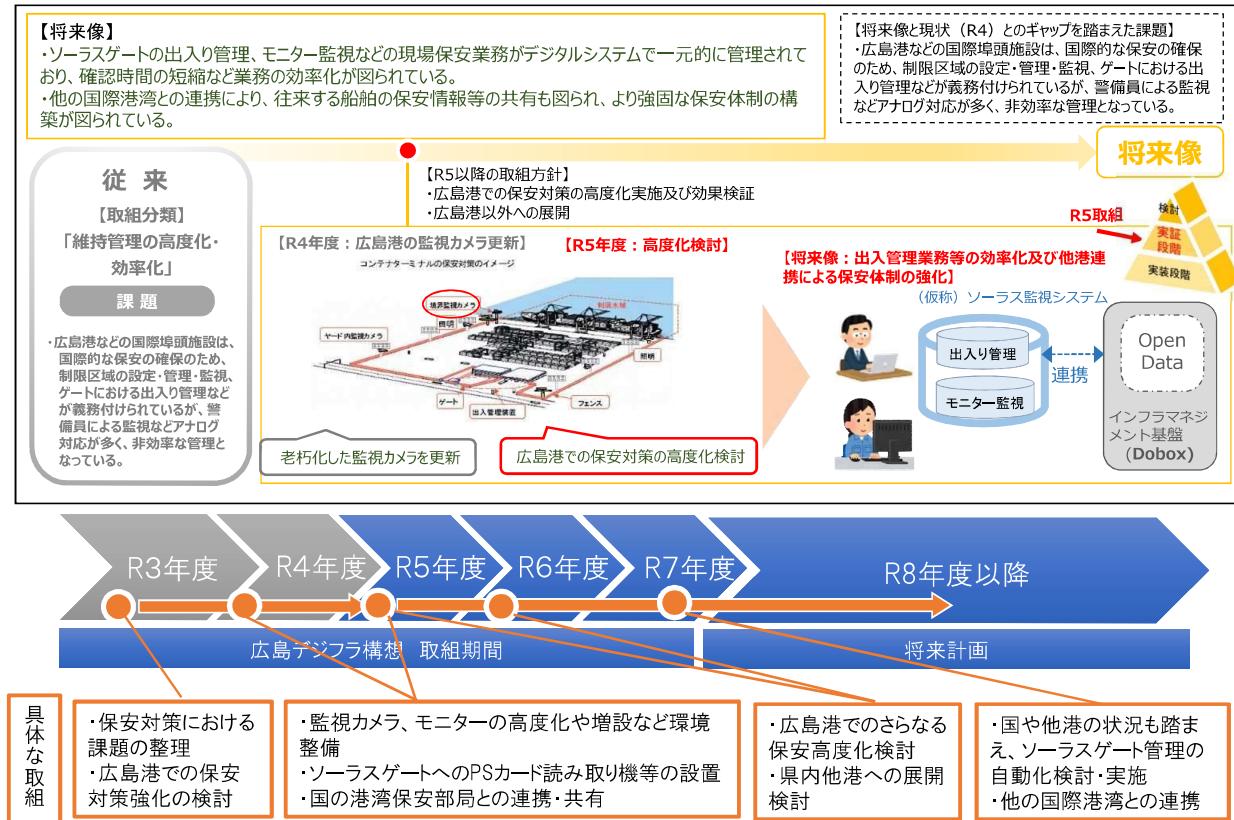


デジタル技術を活用した港湾保安対策の高度化・効率化

⑦-12

令和5年度の取組

- ・保安対策における課題整理、広島港の保安対策の検討（4月～3月）



建設分野におけるデジタルリテラシー向上に係る研修の実施

⑧-01

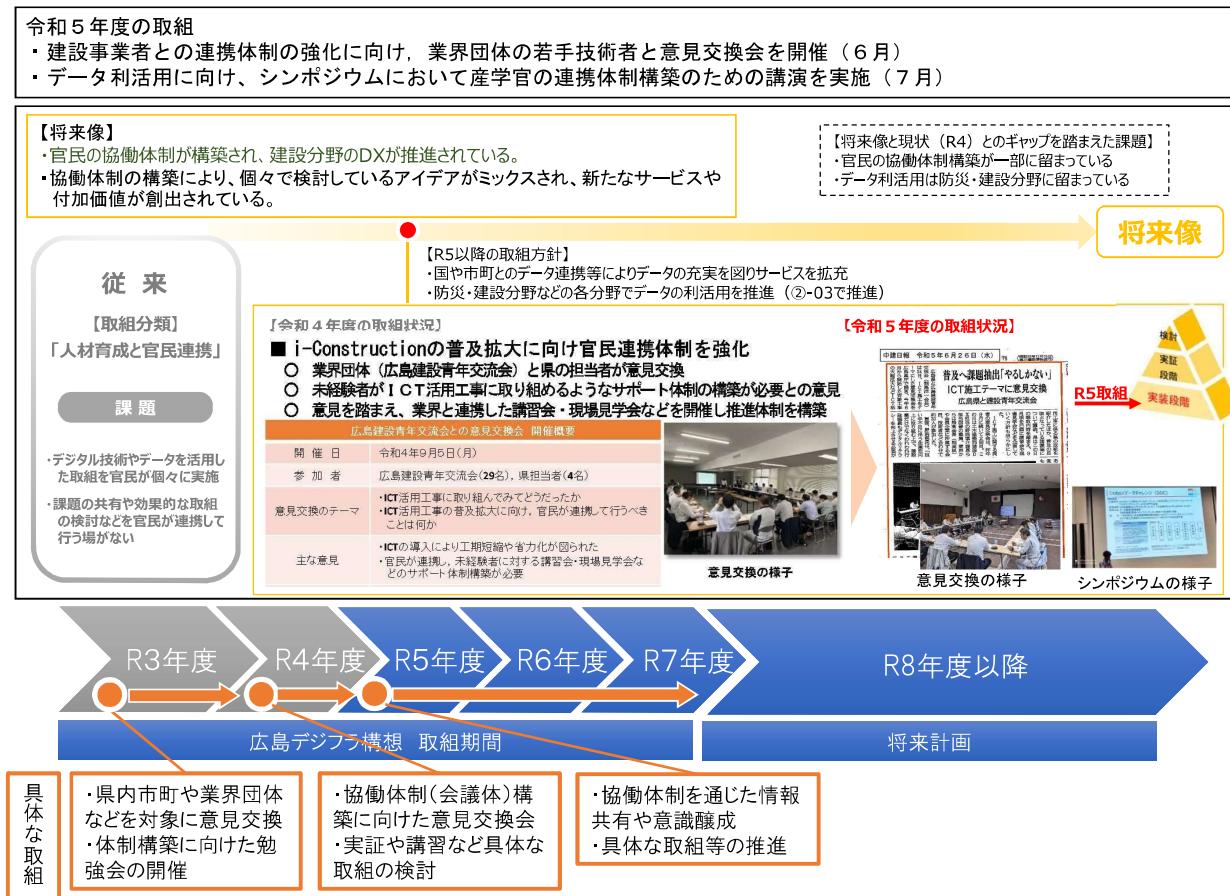
令和5年度の取組

- ・職員向け各種研修の実施（6月～9月）
- ・現場技術者向け「ICTチャレンジ実践講座」の開催（11月・12月）



建設分野におけるDX推進のための官民協働体制の構築

⑧-02



建設現場の魅力発信(i-Constructionの推進)

⑧-03

